

JexMotion

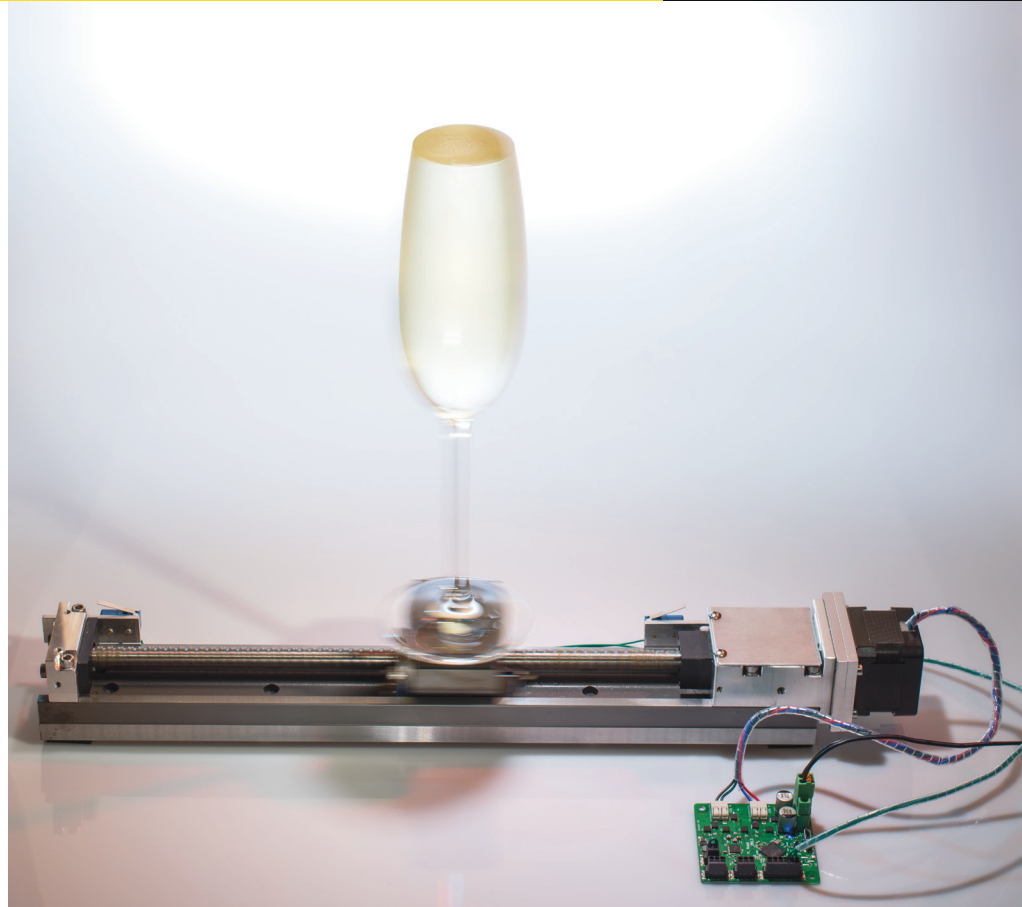
Motion Controller mit integriertem Schrittmotortreiber



NAGL & VETTER

JexMotion, ein integrierter Motion-Controller und Schrittmotortreiber, ermöglicht ruckfreie Präzisionspositionierung mit den meisten verfügbaren Schrittmotoren. „Ruckfreiheit“ geht hier weit über die übliche Definition einer stetigen Beschleunigungsfunktion hinaus, was überragende Ergebnisse ermöglicht.

Der eigens entwickelte Beschleunigungsalgorithmus erlaubt es unabhängig von der Maximalgeschwindigkeit immer mit einer Auflösung von 256 Mikroschritten pro Vollschrift präzise zu positionieren – bei einer Maximalgeschwindigkeit von über 8500 UpM mit 1,8°-Motoren.



Vollständig ruckfrei

Minimiert Resonanzen durch dynamisches Microstepping, keine Vorauswahl der Auflösung nötig

Hohe Positioniergenauigkeit mit 256 Mikroschritten pro Vollschrift – auch bei maximaler Spitzengeschwindigkeit

Kompakt: Nur 55×55 mm²

Leistungsstark: Treibt Motoren bis > 6 A Spulenstrom

Effizient: Kommt selbst bei großen Motoren ohne Kühlkörper und Zwangsbelüftung aus

Konfigurierbar via USB-Interface

Ansteuerbar via USB, I²C und über kompakte Interfacebausteine mit allen gängigen sonstigen Schnittstellen

Nur zwei Parameter bestimmen Beschleunigung und Abbremsung: Maximalgeschwindigkeit und Maximalbeschleunigung

Stapelbar durch internen Bus

Auflösung	256 μ Steps
Maximalgeschwindigkeit	7 500 000 μ Steps/s
Minimalgeschwindigkeit	1 μ Steps/s
Maximalbeschleunigung	75 000 000 μ Steps/s ²
Minimalbeschleunigung	1 μ Steps/s ²
Betriebsspannung	DC 5–28 V
Max. Motorspulenstrom	bis 6 A
Eingänge	5 Digitaleingänge 1 Not-Halt
Schnittstellen	USB, I ² C, andere via Interfacemodul
Abmessungen	55 × 55 × 14 mm ³



<https://nagl-vetter.de/de/produkte/jexmotion>